

Ejercicio TC32-39p

En varias ramas de la Física, especialmente en Óptica, aparece la necesidad de calcular repetidamente la función conocida como *Seno Integral*, $Si(x)$, definida como

$$Si(x) = \int_0^x \frac{\text{sen}(t)}{t} dt = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \cdot x^{2n+1}}{(2n+1) \cdot (2n+1)!}, \quad x > 0.$$

Hay que escribir una rutina, en lenguaje ensamblador del 80x86/x87, que calcule la función *Seno Integral* según el desarrollo en serie indicado. A la rutina se le deben pasar por la pila los siguientes parámetros:

- argumento de la función, x ,
- error máximo admisible en el cálculo de la función, err ,
- número máximo de iteraciones permitidas, N ,

de la forma

SenoIntegral(x , err , N)

siguiendo el convenio del lenguaje C de paso de parámetros, primero el de más a la derecha y se termina con el de más a la izquierda. Por ejemplo, se llamaría a la rutina así:

push	N
push	err
push	x
call	SenoIntegral

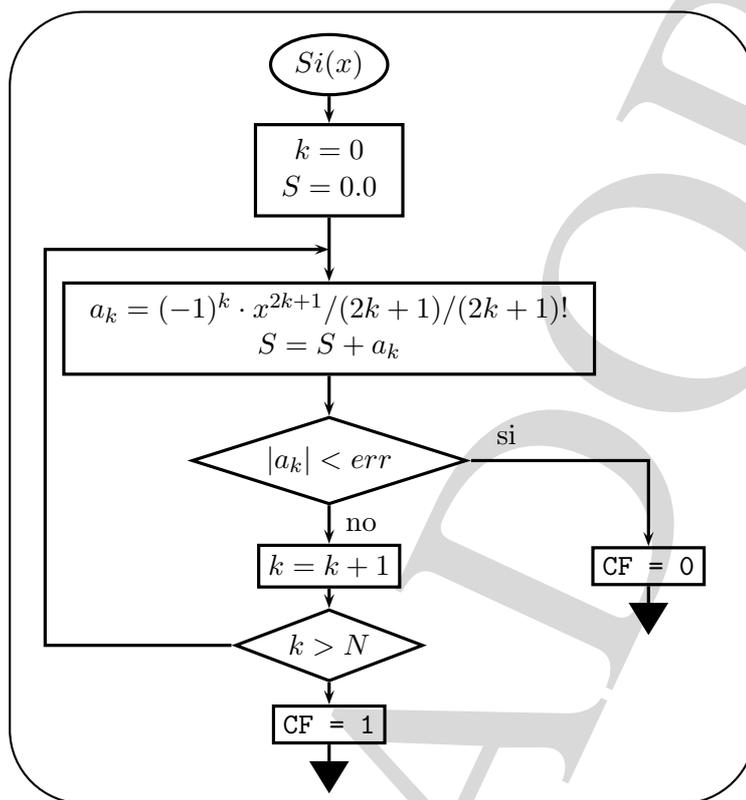
Si se logra calcular la función en menos de N iteraciones con error menor que err el resultado se devuelve en el registro $ST(0)$ de la FPU y el número de iteraciones realizadas en AX , poniendo $CF=0$. En caso de agotar el número de iteraciones N sin lograr un error menor de err se devuelve la aproximación obtenida en $ST(0)$ y el indicador de carry, $CF=1$, para señalar la no convergencia.

Solución

La serie

$$Si(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-1)^n \cdot x^{2n+1}}{(2n+1) \cdot (2n+1)!} = x - \frac{x^3}{3 \cdot 3!} + \frac{x^5}{5 \cdot 5!} - \frac{x^7}{7 \cdot 7!} + \dots$$

se calculará iterativamente, sumando/restando un término en cada iteración. Un primer esquema de cálculo sería el que se plantea en el siguiente diagrama de flujo:



ya que, al ser una serie alterna, el error es menor que el nuevo término que se añade:

$$err < \epsilon_k = |S_k - S_{k-1}| = |a_k|$$

Los términos de la serie pueden calcularse recurrentemente:

$$\frac{a_{k+1}}{a_k} = \frac{(-1)^{k+1} \cdot x^{2k+3}}{(2k+3) \cdot (2k+3)!} = - \frac{(2k+1) \cdot x^2}{(2k+3)(2k+2)(2k+3)}$$

O sea:

$$a_{k+1} = - \frac{(2k+1) \cdot x^2}{(2k+2) \cdot (2k+3)^2} \cdot a_k \quad k = 0, 1, \dots$$

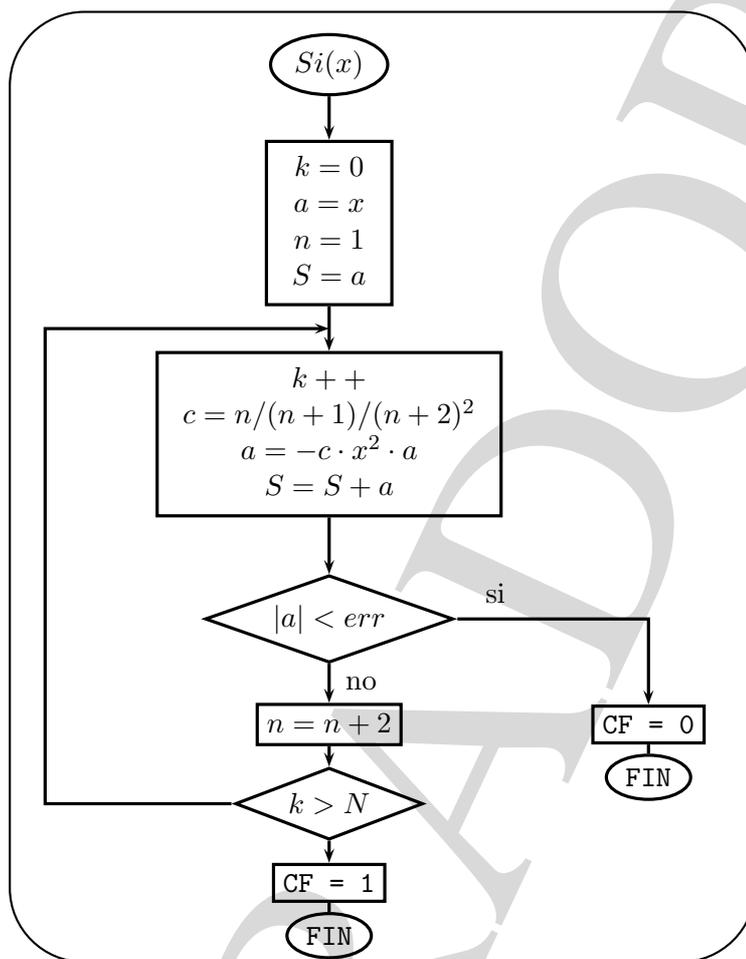
Los coeficientes son:

$$\frac{(2k+1)}{(2k+2)(2k+3)^2}$$

$\frac{1}{2 \cdot 3^2}, \frac{3}{4 \cdot 5^2}, \frac{5}{6 \cdot 7^2}, \dots$ que pueden irse calculando por su cuenta así: $n_0 = 1, n_{k+1} = n_k + 2,$

$$c_k = \frac{n_k}{(n_k + 1) \cdot (n_k + 2)^2} \cdot$$

Poniendo todo esto junto:



Se precisan dos contadores enteros, k y n . El primero no participa de los cálculos y se puede mantener en un registro. El segundo, n , hay que pasárselo a la FPU y conviene mantenerlo en memoria, mejor en memoria local de la rutina.

Los valores en coma flotante que hay que mantener de un ciclo al siguiente son: el parámetro de entrada x , el término a y la suma parcial S . Los tres valores pueden mantenerse en los registros de la FPU. El coeficiente c se calcula en cada iteración.

Conviene que el orden de los valores en los registros de la FPU sea

a	st(0)
x	st(1)
S	st(2)
...	

al comenzar el bucle de la iteración, evolucionando así el contenido de los registros de la FPU:

st(0)	st(1)	st(2)	st(3)	-
n	a	x	S	
$n/(n+1)$	a	x	S	
$a \cdot n/(n+1)$	x	S		
x	$a \cdot n/(n+1)$	x	S	
$x/(n+2)$	$a \cdot n/(n+1)$	x	S	
$x/(n+2)$	$(x/(n+2)) \cdot (a \cdot n/(n+1))$	x	S	
$a = (x/(n+2)) \cdot (x/(n+2)) \cdot (a \cdot n/(n+1))$	x	S		
$a = -a$	x	S		
a	x	$S = S + a$		
a	a	x	S	
$ a $	a	x	S	

y se compara $|a|$ con err , quitando a $|a|$ y quedando la pila como al principio.

El código de la rutina puede ser el siguiente:

```

SenoIntegral    proc near
    push        bp
    mov        bp,sp
    sub        sp,2          ; hace sitio para n en la pila
    ;    ***
    fld        DWORD PTR [bp+4] ; x |
    xor        ax,ax        ; k = 0
    mov        WORD PTR [bp-2],1 ; n = 1
    fld        st(0)        ; x | S = x |
    fld        st(0)        ; a = x | x | S |
@bucle:
    inc        ax
    fild       WORD PTR [bp-2] ; n | a | x | S |
    inc        WORD PTR [bp-2] ; n+1
    fidiv      WORD PTR [bp-2] ; n/(n+1) | a | x | S |
    inc        WORD PTR [bp-2] ; n+2
    fmul       ; a·n/(n+1) | x | S |
    fld        st(1)        ; x | a·n/(n+1) | x | S |
    fidiv      WORD PTR [bp-2] ; x/(n+2) | a·n/(n+1) | x | S |
    fmul       st(1),st(0)
    ; x/(n+2) | (x/(n+2))·(a·n/(n+1)) | x | S |
    fmul       ; a' | x | S |
    fchs      ; a | x | S |
    fadd       st(2),st(0)   ; a | x | S=S+a |
    fld        st(0)        ; a | a | x | S |
    fabs      ; abs(a) | a | x | S |
    fcomp     DWORD PTR [bp+8] ; ¿abs(a) < err?
    push        ax
    fstsw     ax
    sahf
    pop        ax
    jb        @converge
    cmp       ax,WORD PTR [bp+12] ; ¿k > N?

```

```

    ja    @no_converge
    jmp   @bucle
@converge:
    clc                       ; CF = 0
    jmp   @final
@no_converge:
    stc                       ; CF = 1
@final:
    fstp  st(0)
    fstp  st(0)
    mov   sp, bp
    pop   bp
    ret
SenoIntegral  endp

```

La pila en el punto *** del programa es:

	<i>libre</i>	
SP >	n	-2
	BP antiguo	< BP
	direc. vuelta	+2
	x	+4
	err	+8
	N	+12